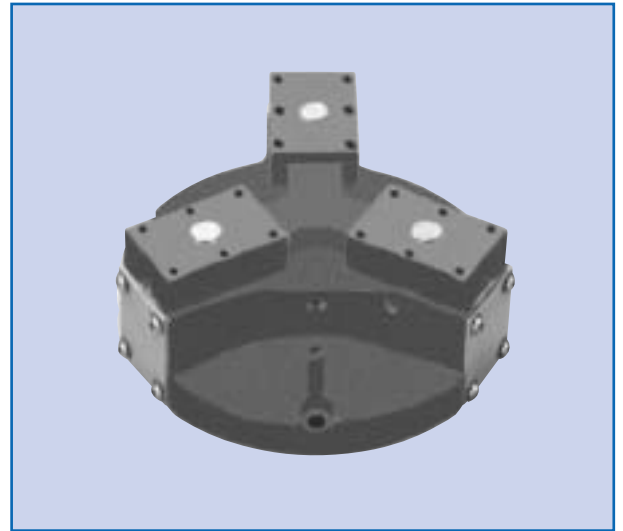


OZ 430

- **Pinza autocentrante a tre griffe a corsa parallela. Pinza con corsa lunga.**
- ***Three-jaw concentric parallel gripper. Long stroke gripper.***



UTILITA'

- Design piatto e compatto, corpo rastremato sul fianco delle griffe
- Leggera e sottile incrementa le potenzialità del robot
- Adatta per bloccaggio esterno o interno
- Corsa lunga: 50mm per griffa
- Progettata per il bloccaggio di oggetti voluminosi
- Ampia superficie di fissaggio e facile costruzione delle ganasce di presa
- Molle incorporate in dotazione standard: sicurezza in caso di caduta di pressione
- Predisposta per l'impiego di un sensore induttivo con controllo di posizione su tutta la corsa della griffa
- Pinza protetta e pressurizzabile, adatta ad ambienti ostili

CARATTERISTICHE

- Costruzione integrale in lega di alluminio con ossidazione a durezza
- Guide di scorrimento in polimero, per minimizzare le operazioni di manutenzione, a bassissimo coefficiente di attrito
- Dispositivo di sicurezza attiva con molle in acciaio inox
- Principio di funzionamento con triplo pistone sincronizzato con camma
- Pressione di funzionamento compresa da 4 e 24 bar
- Possibile l'uso di moltiplicatori di pressione aria-aria o il funzionamento idraulico
- Griffa lunga e sempre in guida su tutta la corsa, anche alla massima apertura
- Le sollecitazioni al momento torcente ed alle spinte non influiscono sulla durata della pinza grazie alla lunghezza ed alla superficie di guida
- Doppia protezione dallo sporco per la massima integrità (guarnizioni di protezione e pressurizzazione sulle guide)

BENEFITS

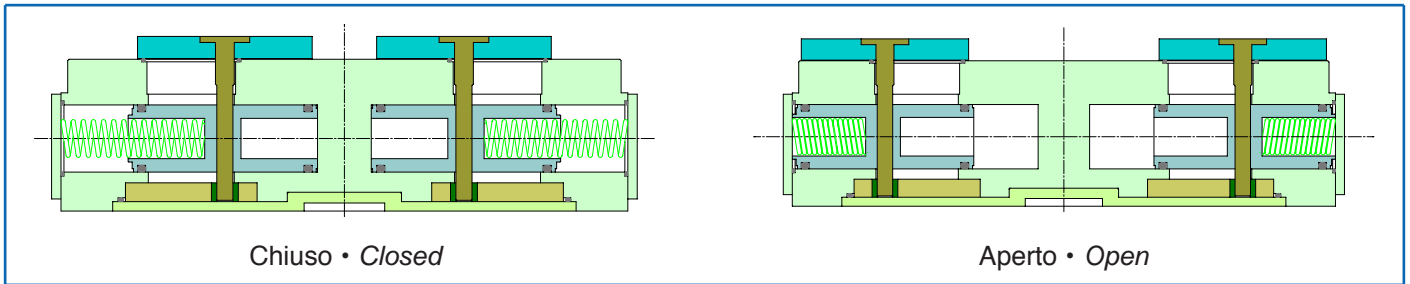
- *Flat and compact design, streamlined body on the jaw's side*
- *Light and thin to increase robot's efficiency*
- *Suitable for internal or external clamping*
- *Long stroke to 50mm per jaw*
- *Designed for large clamping diameters*
- *Large installation surface and easy fingers' construction*
- *Standard springs included: safety in case of pressure drop*
- *Predisposition to inductive proximity switches with a position control on the stroke length*
- *Protected gripper, suitable to be pressurized and for adverse environments.*

FEATURES

- *Made by an hardness oxidated aluminium alloy*
- *Polymer guides to minimize maintenance operations and grant a low coefficient of friction*
- *Safety device by springs in stainless steel*
- *Functioning by three pistons synchronized cams transmission*
- *Operating pressure from 4 to 24 bar*
- *Possible use of pressure transmitters air/air or hydraulic functioning*
- *Long jaw and always in the guides for the complete stroke length, even if in the maximum opening*
- *Twisting stress and thrusts don't influence the lifetime because of the length and the slideway surface*
- *Double protection against dirty for a high integrity (protection sealings and pressurization on the guides)*

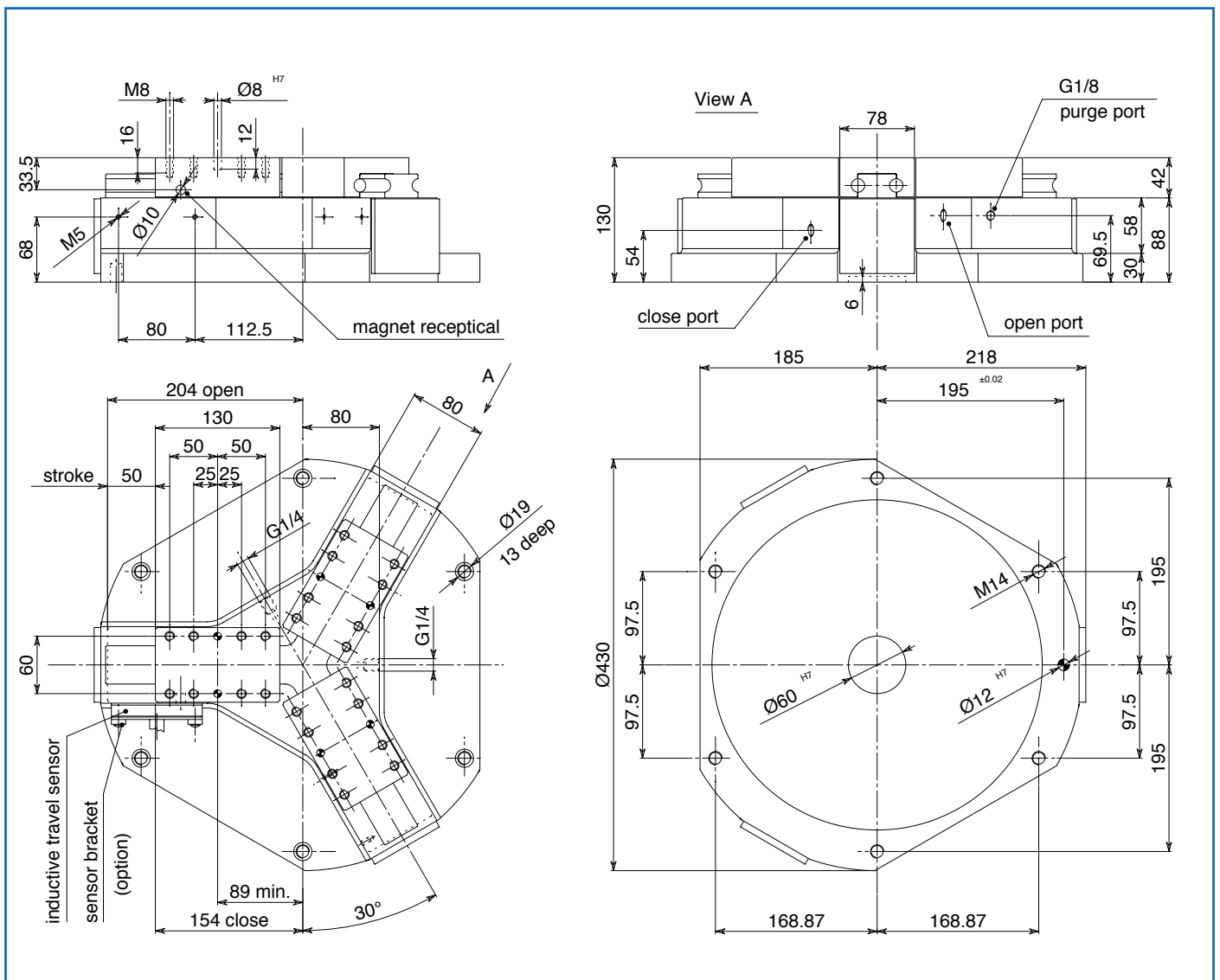
OZ 430

SCHEMA DI FUNZIONAMENTO • OPERATING DIAGRAM



Lo schema di funzionamento si riferisce alla versione con molle di sicurezza in chiusura. In sede di ordinazione specificare la posizione delle molle desiderata. • The above diagram is in reference to the version with the safety springs in a close position. Please, specify the springs position required.

DIMENSIONI • DIMENSIONS



Le dimensioni sono indicative e suscettibili di variazioni per migliorie tecniche. Ci riserviamo di apportare modifiche senza preavviso • All dimensions are indicative and subject to variation for technical upgrading. We reserve the right to make alterations without prior notification

DATI TECNICI

Modello pinzaOZ 430
Codice ArticoloOZ430AAL

Corsa per griffa50 mm
Corsa pistone50 mm
Volume per doppia corsa590 cm³
Forza teorica di bloccaggio per griffa a 6 bar1305 N
Forza reale di bloccaggio per griffa a 6 bar *1000 N
Forza teorica di bloccaggio per griffa a 24 bar4770 N
Forza reale di bloccaggio per griffa a 24 bar *3650 N
Pressione di funzionamento4 ÷ 24 bar
Ripetibilità± 0.05 mm
Peso27 Kg
Temperatura di funzionamento5 ÷ 60 °C

***Nota:**

La "forza reale di bloccaggio per griffa" è la forza misurata alla distanza di 20mm dal piano di fissaggio delle ganasce (distanza "L" nel diagramma).

TECHNICAL SPECIFICATIONS

Gripper typeOZ 430
Article CodeOZ430AAL

Stroke per jaw50 mm
Piston stroke50 mm
Dual stroke air volume590 cm³
Theoretical gripping force per jaw at 6 bar1305 N
Actual gripping force per jaw at 6 bar *1000 N
Theoretical gripping force per jaw at 24 bar4770 N
Actual gripping force per jaw at 24 bar *3650 N
Operating pressure range4 ÷ 24 bar
Repeatability± 0.05 mm
Mass27 Kg
Operating temperature range5 ÷ 60 °C

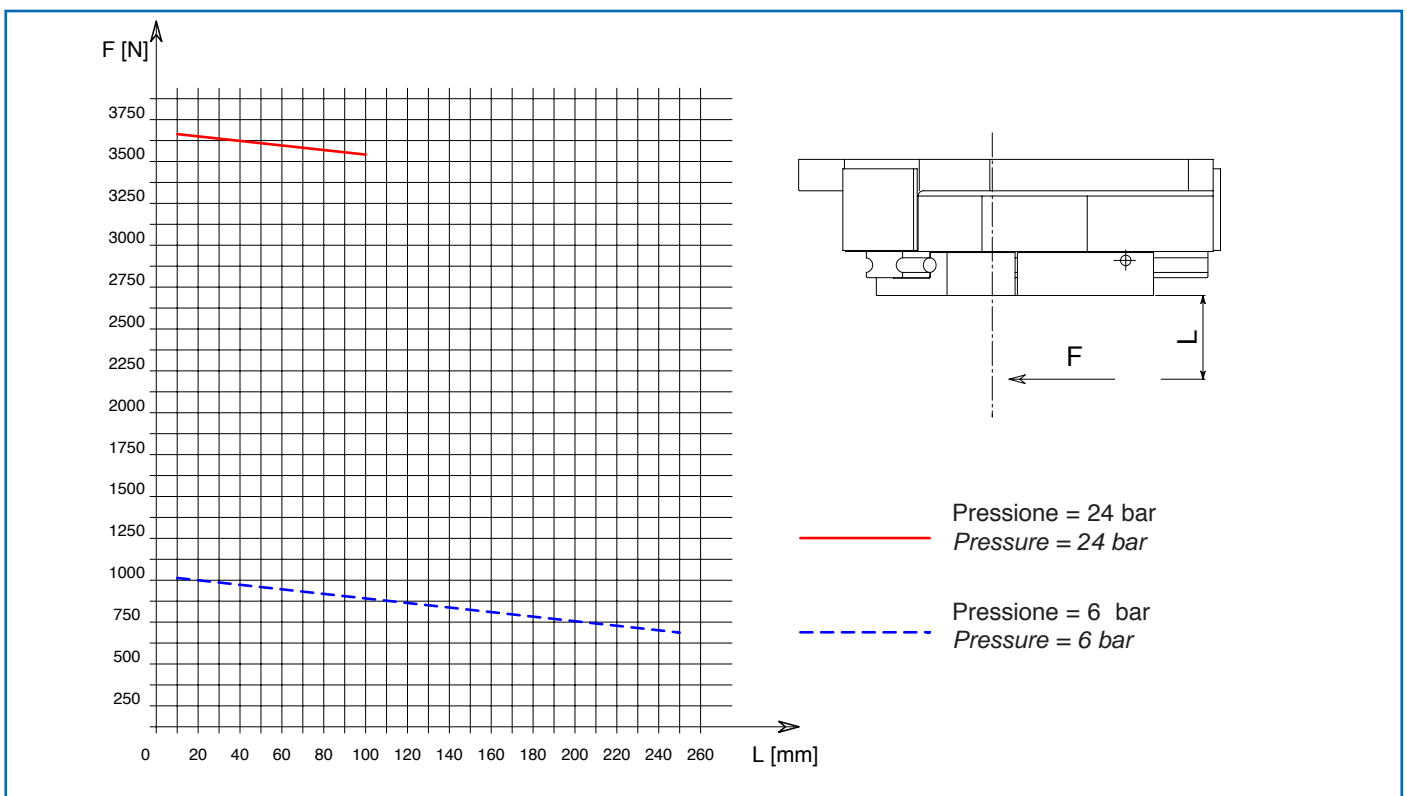
***Note:**

"Actual gripping force per jaw" is the force measured at 20mm from the jaw's fastening plan (distance "L" in the diagram).

MASSA TRASPORTABILE (raccomandata) • WORKPIECE WEIGHT (recommended)

- Con coefficiente di attrito $\mu = 0.10 \div 0.20$, la massa trasportabile è circa $1/10 \div 1/5$ della Forza di bloccaggio per griffa. La capacità della pinza aumenta nel caso di bloccaggio con dita di presa sagomate che agganciano il pezzo.
- With a coefficient of friction between 0.10 and 0.20, the transportable mass is around $1/10 \div 1/5$ of the gripping force per jaw. The gripper capacity increases in case of shaped finger that hook the workpiece

DIAGRAMMA FORZA DI CHIUSURA PER GRIFFA • CLAMPING FORCE PER JAW DIAGRAM



Nota: Max. lunghezza dita di presa a 6 bar = 250 mm - max. lunghezza dita di presa a 25 bar = 100 mm.
Si prega di osservare che la durata delle pinze si può ridurre considerevolmente se si eccedono le condizioni sopra riportate.
Notes: maximum length of the fingers at 6 bar = 250mm - Maximum length of the fingers at 25 bar = 100mm
Gripper's lifetime could be substantially reduced if the above conditions are exceeded.

SENSORE INDUTTIVO DI CONTROLLO CORSA • INDUCTIVE TRAVEL SWITCH

Questo trasduttore induttivo è azionato da un magnete applicato su un carrello della pinza.

Il sensore misura tutta la corsa di lavoro delle griffe, senza contatto, con alta risoluzione, fornendo un'uscita analogica. Nella tabella a fianco vengono riportati i dati tecnici.

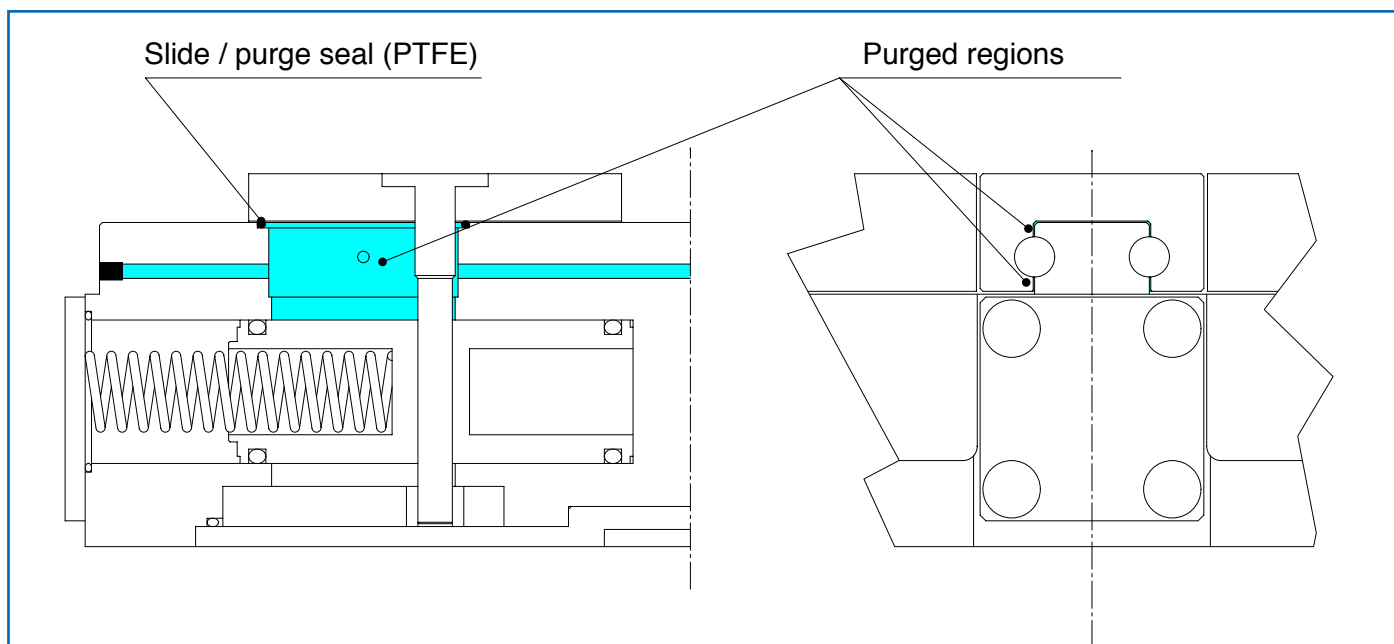
This inductive transducer operates by a magnet applied on a jaw.

The switch measure all the working stroke of the jaw, without contact, with high resolution, providing an analog output. In the list are indicated all the technical specifications.



Code	.BIL ADO-P060A-01-S75
Output signal	.0 ÷ 10 V
Working range	.0 ÷ 60 mm
Linear range	.5 ÷ 55 mm
Rated operational voltage	.24 V DC
Supply voltage	.15 ÷ 30 V DC
Rated insulation voltage	.75 V DC
Load resistance	≥ 2 KΩ
No-load supply current	≤ 35 mA
Protected against polarity reversal	.yes
Ambient temperature range	.-10 ÷ +75 °C
Housing material	.PA 6.6
Connection	.connector
Connector type code	.BKS-S 75-3-PU-...
Magnet (hard ferrite) code	.BIL 000-MH-A
Sensor bracket code	.SC430COB

PRESSURIZZAZIONE (Sistema di spurgo) • PRESSURISATION (dirty purge system)



Il sistema è a doppia protezione per assicurare che i meccanismi e le guide siano isolati dall'ambiente: una guarnizione in PTFE impedisce l'introduzione dello sporco all'interno dei meccanismi ed un circuito di fori di pressurizzazione, in corrispondenza delle guide, le mantiene pulite.

The dirty purge system has a double protection to better assure that the internal mechanisms and the guides are isolated from the environment: one seal in PTFE avoids the dirty introduction and the pressurisation holes located in correspondence of the guides, maintain them clean.

tecnomors spa

Via Roma 141.143 - 28017 San Maurizio d'Opaglio NO - Italy

tel. +39032296142 - fax. +390322967453

www.tecnomors.it - info@tecnomors.it