



Construction de la référence

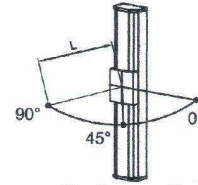
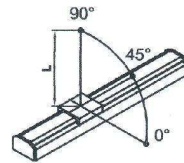
S 10 - T - S - N - M3 - N - BL - L16 - S200 - OD - A

Moteurs conseillés M3 : GMI 61 235 220 - 235W	N : Sans frein B : Avec frein	Pas de vis 5 - 10 - 16 mm	Position des capteurs ID : Interne à l'axe OD : Extérieur à l'axe	Quantité des capteurs A : Aux deux extrémités D : Coté moteur uniquement P : Coté opposé au moteur uniquement
Course : 100 ~ 1000 mm, par tranche de 100 mm				



Données

Puissance à la sortie du moteur :		100 W		
Type de guidage	*1	Vis à bille (classe 7)		
Répétabilité	mm	0.02		
Pas	mm	5	10	16
Vitesse maximale	mm/s	250	500	800
Charge maximale	Horizontale kg	9	5	3
	Verticale kg	6	3	1.9
Couple maximal	daN.m	132	66	42
Course	mm	100 ~ 1000		
Température de travail	C°	5 ~ 40		
Moment	Ma N.m	60		
	Mb N.m	60		
	Mc N.m	80		



Montage horizontal

Montage vertical

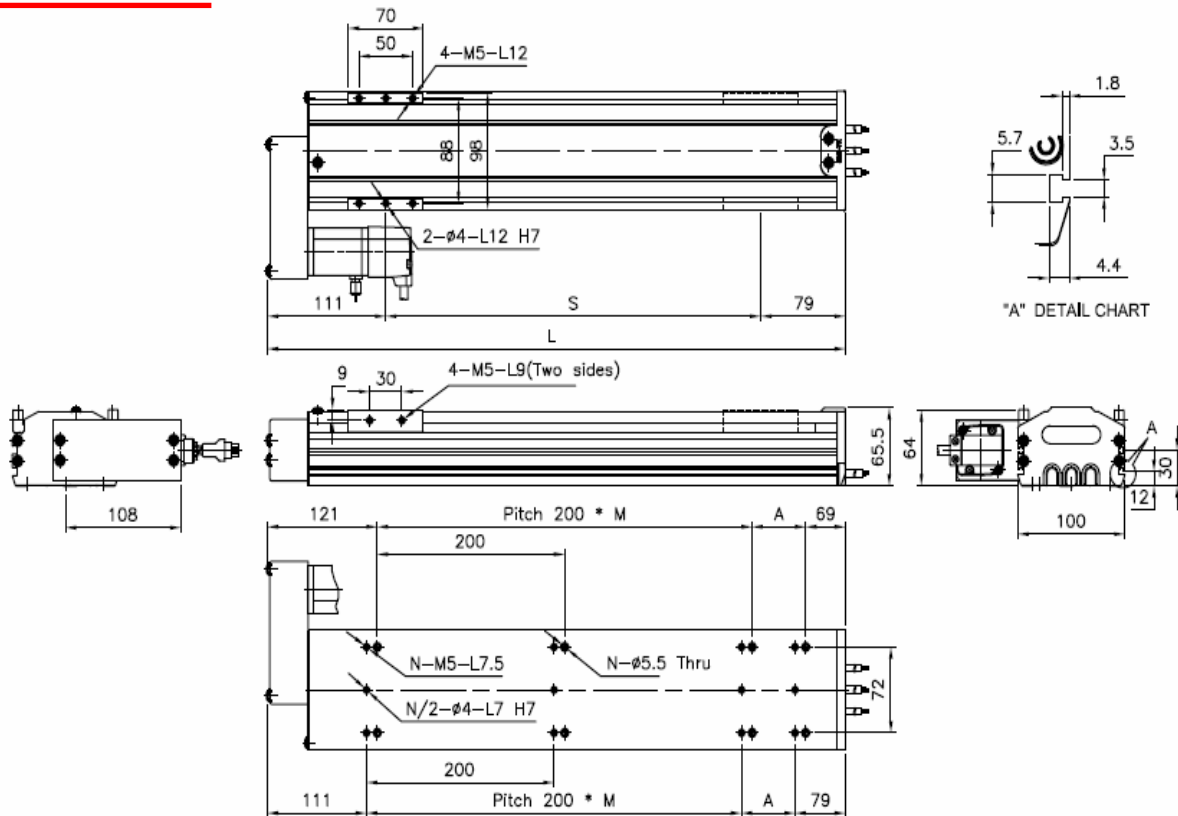
Installation de la charge	Charge	0°	45°	90°
Horizontale mm	2 kg	680	800	1650
	3 kg	450	550	1000
	5 kg	350	380	750
	8 kg	220	280	550
Verticale mm	3 kg	375	300	400
	5 kg	250	200	300

*1. Précision avec une classe 7 en standard. Pour plus de précisions nous consulter.

*2. Distance entre le centre du chariot et le centre de la charge.



Encombres



S = Course	mm	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000
L	mm	290	390	490	590	690	790	890	990	1090	1190
A	mm	100	200	100	200	100	200	100	200	100	200
M	mm	0	0	1	1	2	2	3	3	4	4
N : nombre de taraudages		4	4	6	6	8	8	10	10	12	12
Kg		4.0	4.7	5.3	6	6.7	7.4	8.1	8.8	9.5	10.1

* Les dimensions sont fournies à titre indicatifs, elles peuvent subir des variations pour cause d'améliorations techniques. Nous nous réservons le droit d'apporter des modifications sans préavis.